

Mercedes-Benz NTG 5.5 / 6 / MBUX

Interface vidéo pour caméraAHD / CVBS

Compatible avec les écrans de 7", 8", 10" et 12"

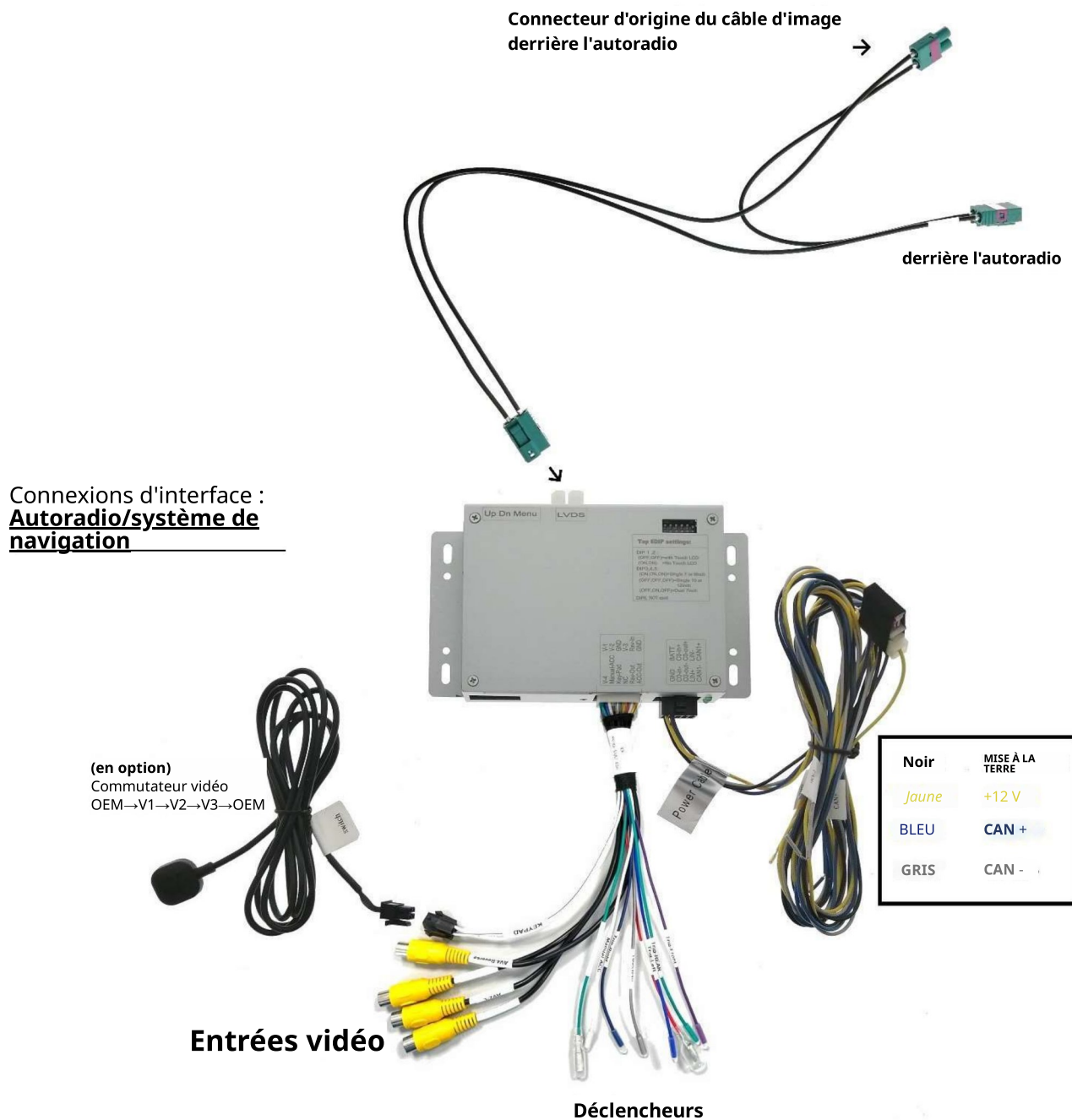
Compatible avec des véhicules tels que :

Camion Actros
Classe A (W177)
Classe B (W247)
Coupé CLS (C257)
Sprinter (W907)
Classe E W213 / C238
Classe S (restylage de juin 2017)

Schéma d'installation	page 2
Réglages des commutateurs DIP	pages 3-4
Déclencheurs et fonction des commutateurs	page 5
Installation sur MB Sprinter	page 6
Installation, LVDS et alimentation/CAN	pages 7 à 13
Réglages du MENU	pages 14
Dépannage	à 16
	pages 17-18



Schéma :



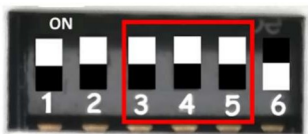
Réglages DIP 6



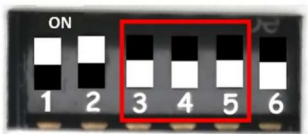
AVEC ÉCRAN LCD TACTILE



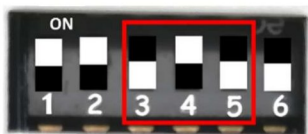
SANS ÉCRAN LCD TACTILE



ÉCRANS LCD DE 7 ET 8 POUCES



ÉCRAN LCD DE 10 ET 12 POUCES



DOUBLE ÉCRAN 7 POUCES

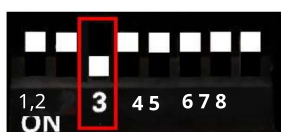


NON UTILISÉ

RÉGLAGES DU DIP 8



CAMÉRA DE RECUL (V4)



Afficher la CAMÉRA AVANT après la marche arrière

(réglage de la durée dans le MENU : 5, 10, 15, 20 s)



Caméra latérale droite (V2)



Caméra latérale gauche (V1)



DOIT ÊTRE SUR « UP » (DÉSACTIVÉ)



7+8 vers le HAUT (DÉSACTIVÉ) pour les écrans de 10 et 12 pouces



7+8 BAS (ACTIVÉ) pour les écrans de 7 et 8 pouces

Il est recommandé de redémarrer l'appareil après avoir modifié les réglages DIP (connecteur noir).

Remarque : désactivez les commutateurs DIP des entrées vidéo non utilisées pour éviter un écran noir.

Fils de déclenchement :

- **Trig-Rear***: appliquez un signal de +12/24 V provenant du feu de recul pour activer la caméra arrière (le signal doit être stable, pas une LED)
- **Trig-Right** : connectez une tension de +12/24 V pour activer l'image vidéo de la caméra V2
- **Trig-Front**: appliquez une tension de +12/24 V pour activer la caméra avant (en option).

La caméra avant s'allume également automatiquement lors de la marche arrière, ainsi qu'en appuyant brièvement sur le bouton de commande (fourni).

- **Trig-Left**: connectez une tension de +12/24 V pour activer l'image vidéo de la caméra V1

*En général, la marche arrière est détectée par le bus CAN et il n'est pas nécessaire de connecter le fil Trig-REAR au signal de marche arrière.

Fils d'alimentation supplémentaires :

- CAM POWER 12 V (modèle 300217 uniquement) : fournit une tension de 12 V pour alimenter la caméra (si la fonction de marche arrière fonctionne via le bus CAN)
- ACC OUT : fournit une tension de 12 V lorsque le contact est mis (lorsque le bus CAN est actif)
- ACC manuel : à connecter à l'ACC 12 V uniquement lorsque l'interface est déconnectée du CANbus.

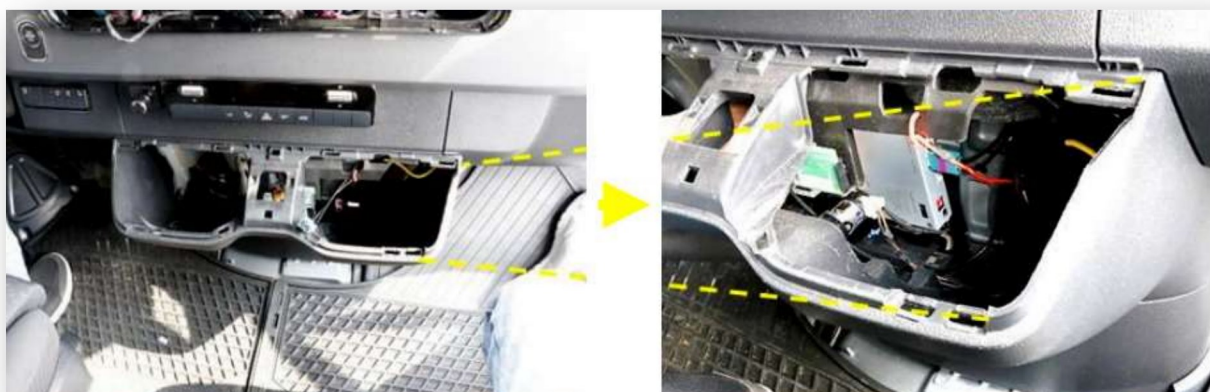
Passage manuel de l'image d'origine aux sources externes :

- Vidéo 1/2/4 : l'utilisateur peut appuyer longuement sur la touche « CALL-END » située sur le volant ou sur le commutateur externe (fourni) pour passer de l'image d'origine aux sources vidéo externes (d'origine → V1 → V2 → V4 → d'origine).
- Appuyez brièvement sur le commutateur externe pour passer rapidement de l'image d'origine à l'image de la caméra avant.



Attention : emplacement d'installation de l'interface sur le MB Sprinter !

Placez le boîtier de l'interface derrière le compartiment de rangement, comme indiqué ci-dessous.



Exemple d'installation MB Sprinter MBUX :

Retirez la partie LCD :

2 vis Torx derrière la bouche d'aération.



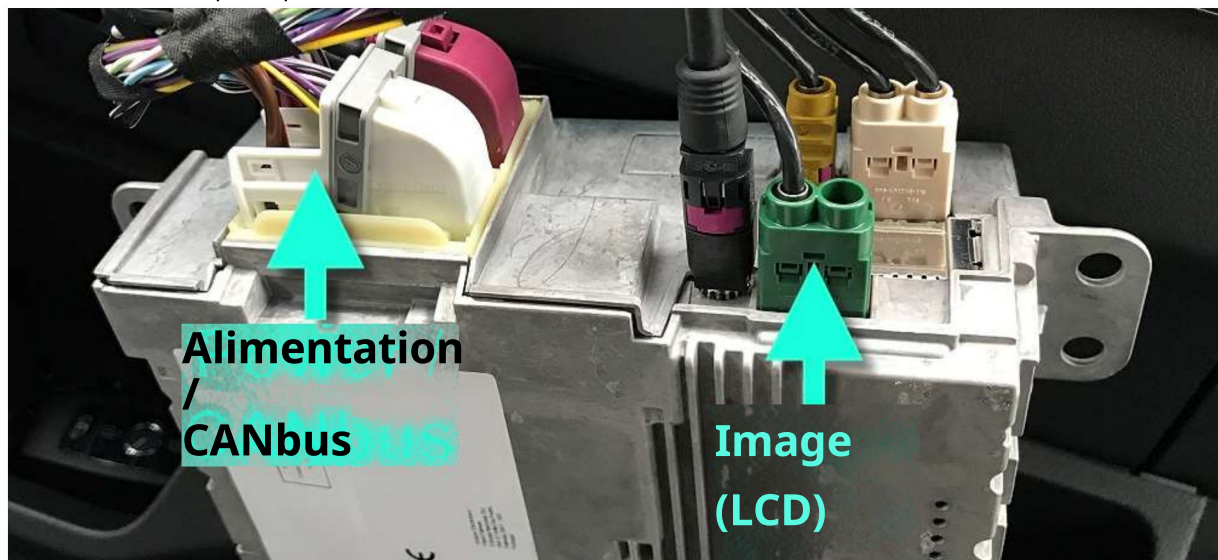
Retirez le module LCD comme indiqué ci-dessous :



Retirez l'unité principale :

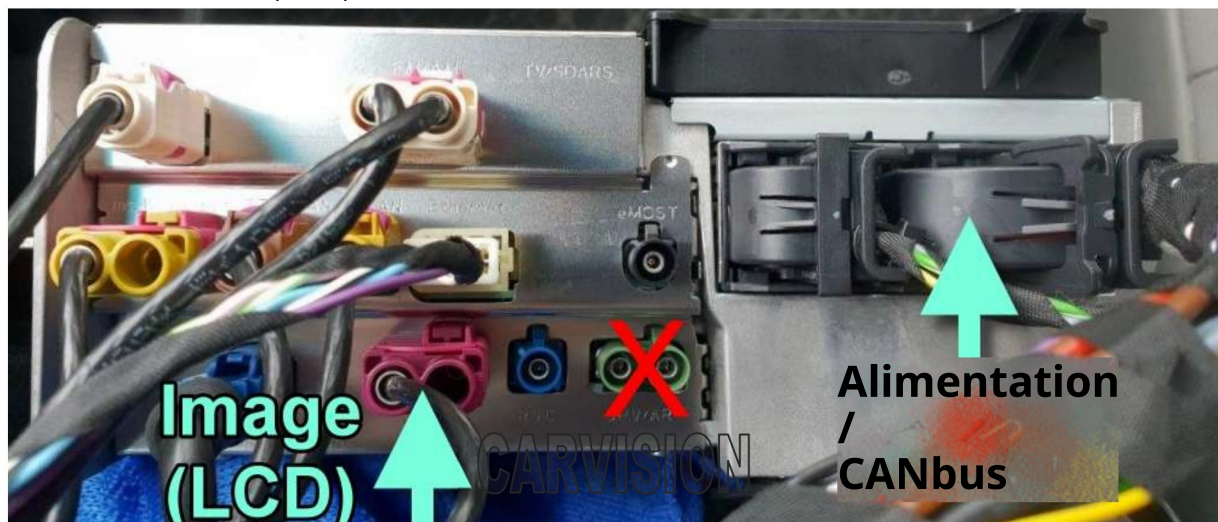


Arrière de l'unité principale (version 1) :



OU

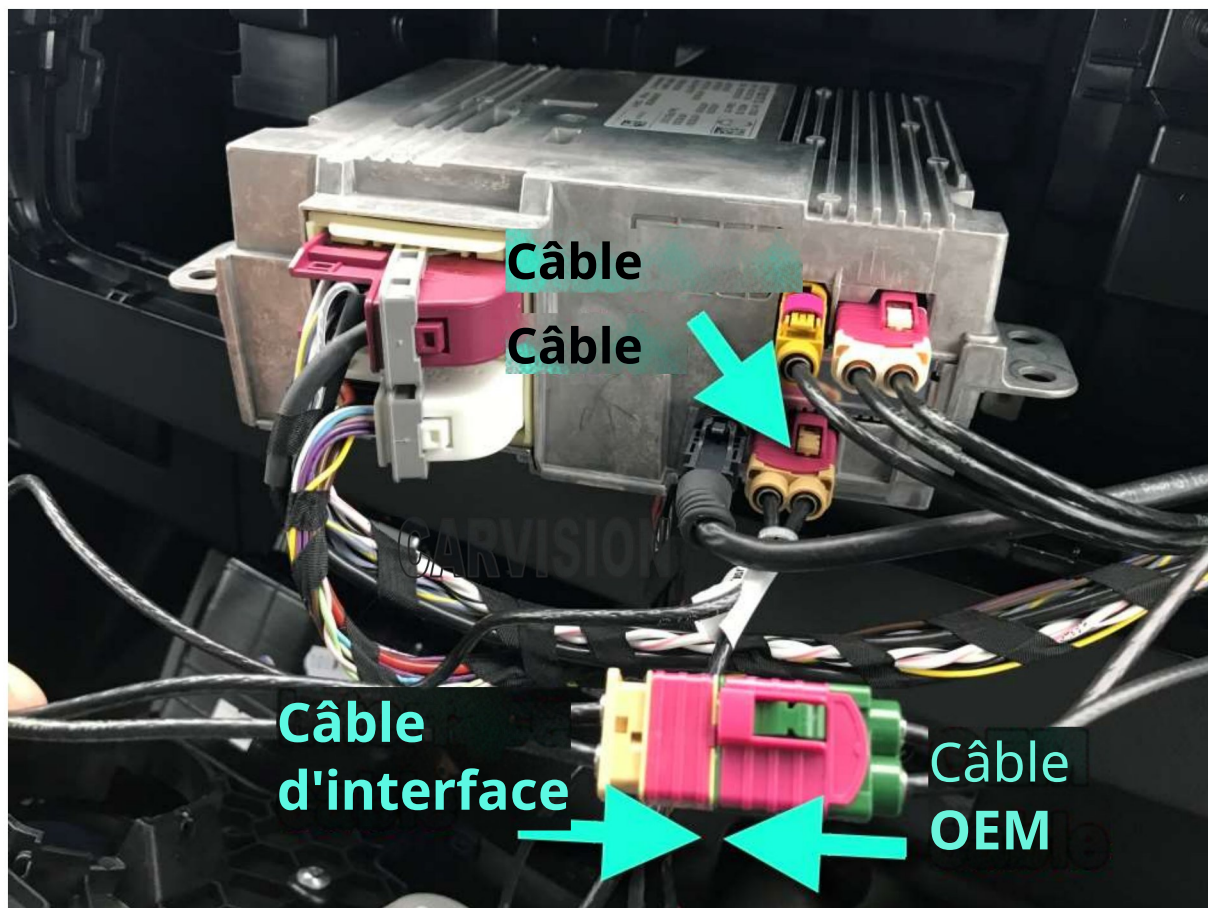
Face arrière de l'unité principale (version 2) :



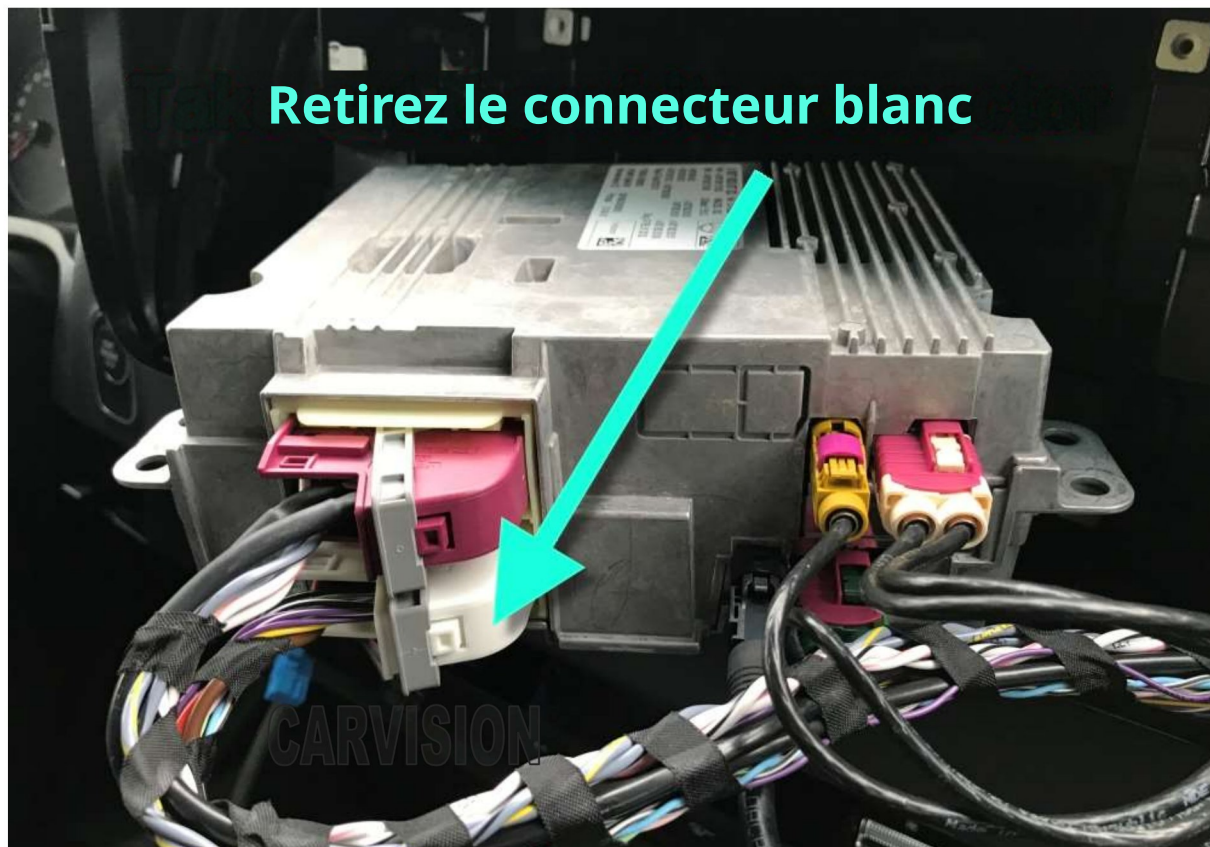
Retirez le connecteur LCD **VERT** ou **VIOLET**:



Connectez les câbles d'interface LVDS entre les deux comme indiqué ci-dessous :



Débranchez le connecteur d'alimentation blanc (ou noir sur certains autoradios) :



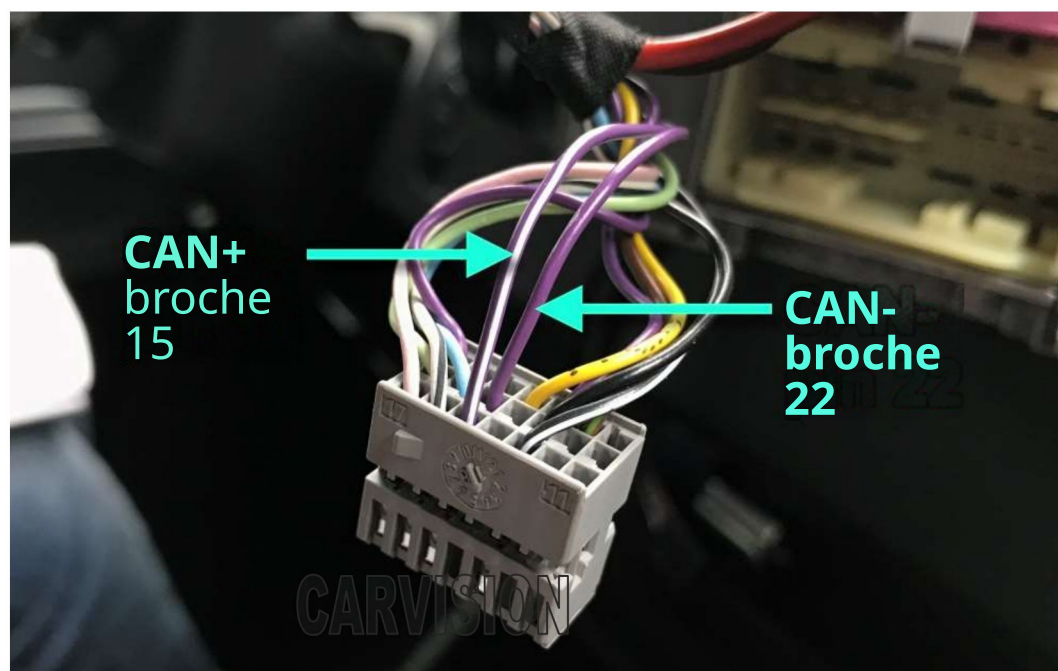
Retirez la partie GRISE du boîtier noir situé dans le connecteur blanc :



Raccordez les fils CANbus de l'interface (version 1) :

Interface : **Bleu = CAN+** / **Gris = CAN-**

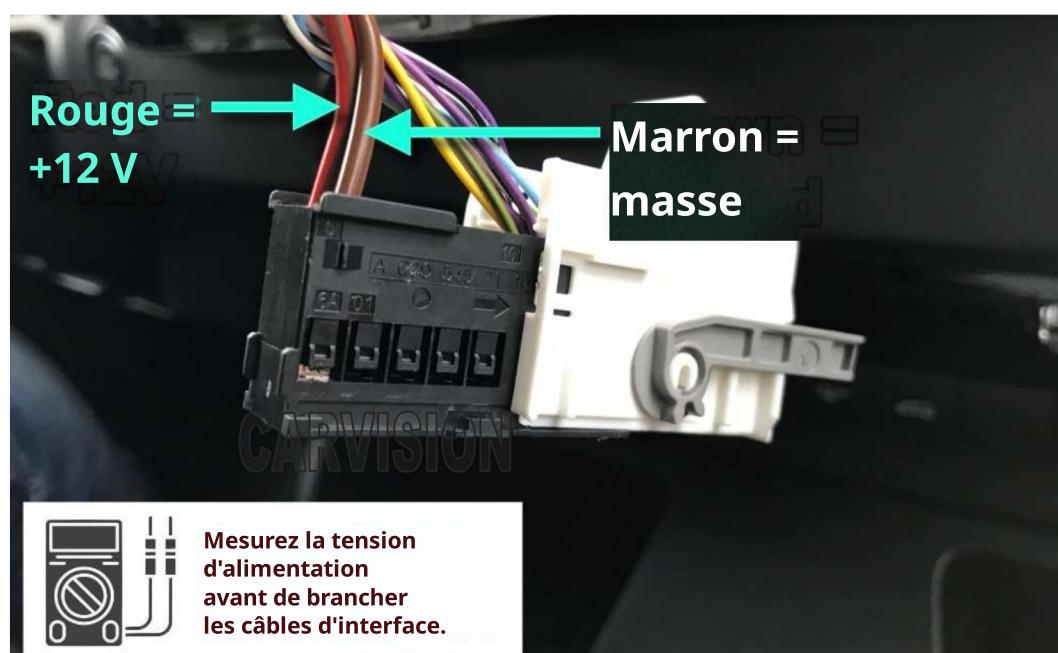
Câbles du véhicule : **Broche 15 = CAN+** / **Broche 22 = CAN-**



Raccordez les fils d'alimentation (version 1) :

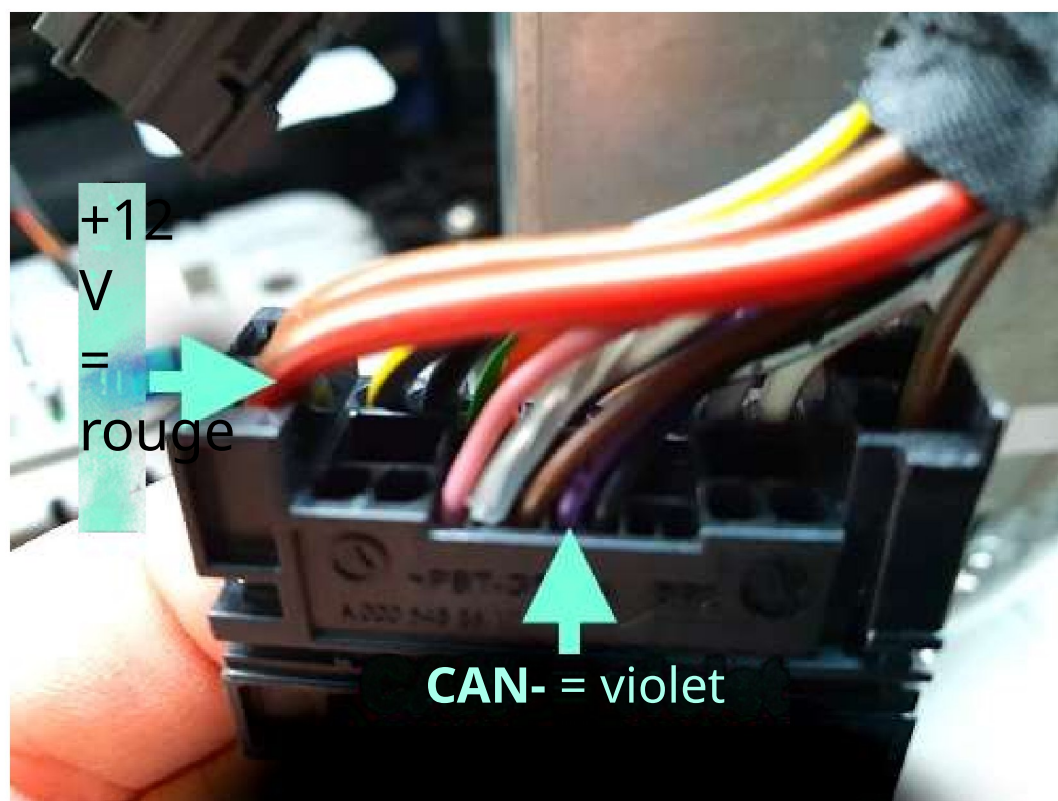
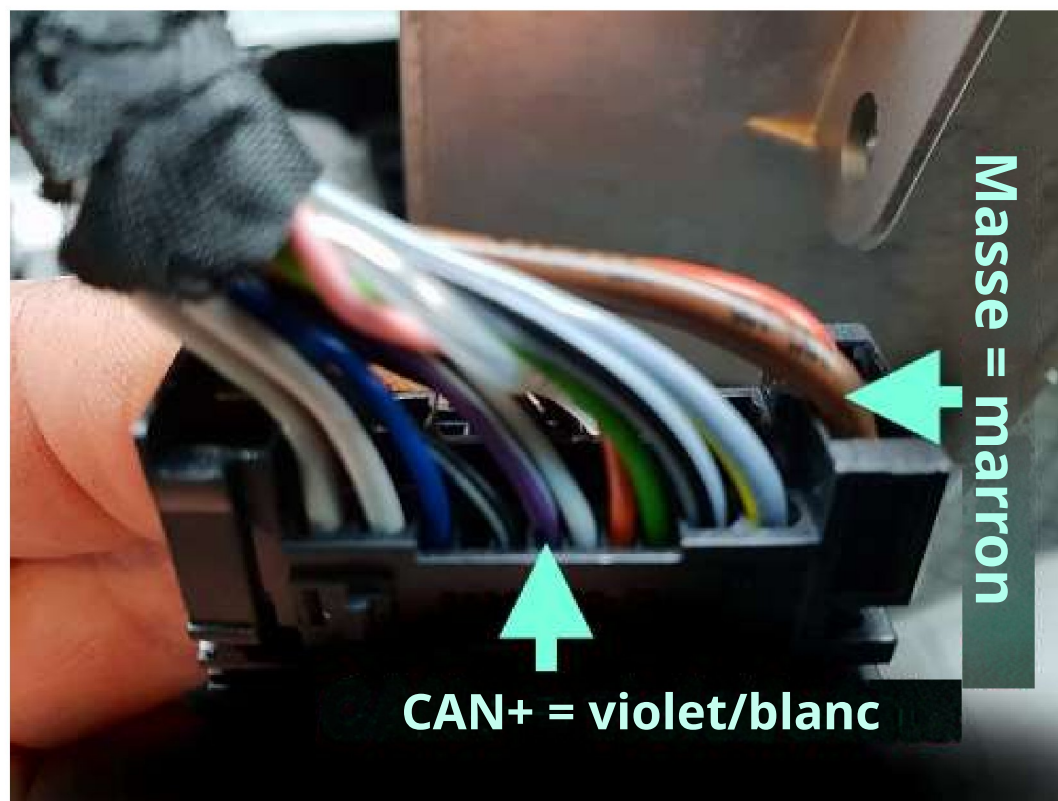
Interface : **Jaune = +12 V** / **Noir = masse**

Câbles de voiture : **Rouge épais = +12 V** / **Marron épais = masse**



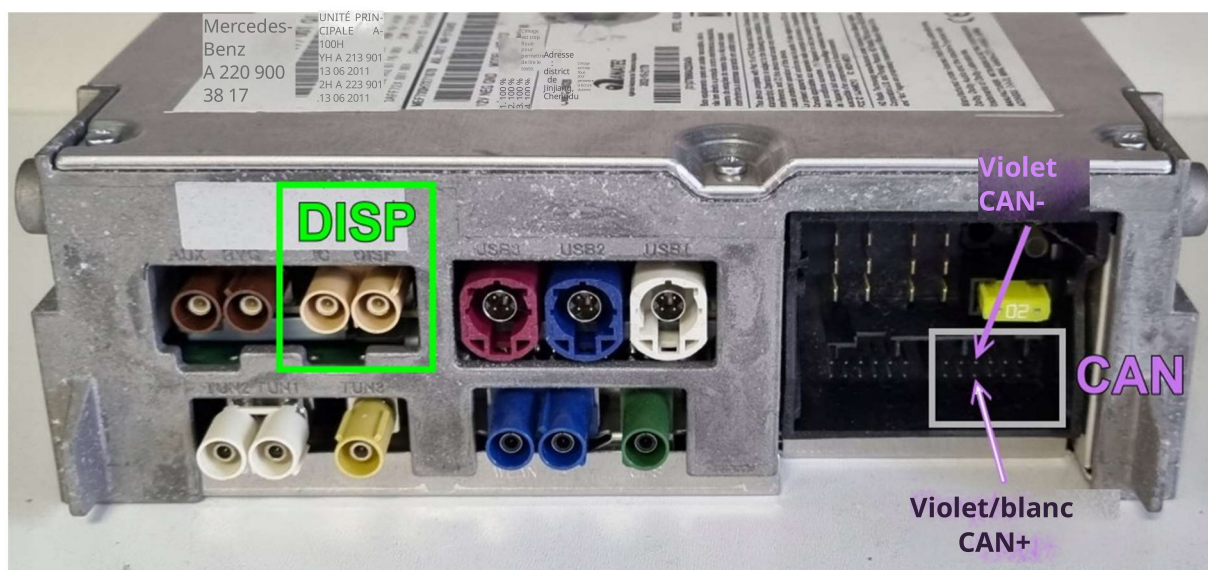
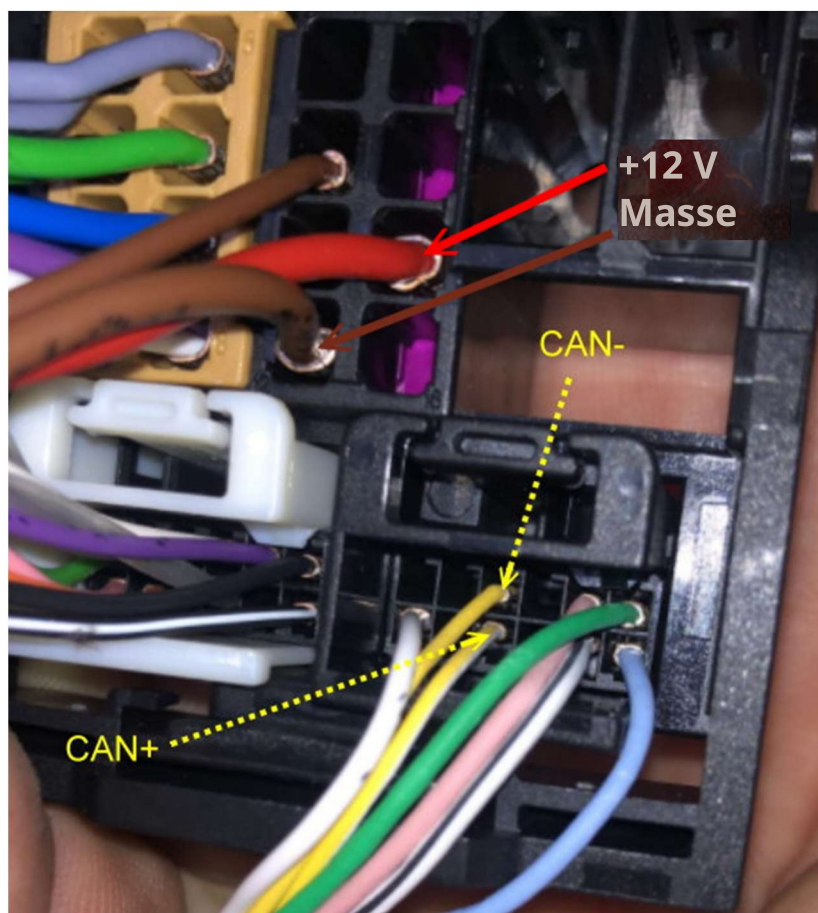
De plus :

Raccordez les fils d'alimentation et CANbus de l'interface (unité principale version 2) comme indiqué ci-dessous :



OU

NTG 5.5 avec connecteur LVDS (double) beige et fiche d'alimentation/CAN Quadlock standard :



Réglagesdu MENU:

- Activez un canal caméra/vidéo et maintenez le bouton **MENU** enfoncé (3 sec.) pour afficher le menu des réglages.
- Utilisez les touches **HAUT / BAS** pour modifier un paramètre
- Appuyez sur **MENU** pour passer à l'option suivante



Réglages de la CAMÉRA ARRIÈRE (V4) :

Menu de V4-REVERSE	
Luminosité	55
Contraste	55
PosH	04
PosV	00
Déclencheur	Possible
Source d'entrée	Détection automatique
Type de guide	DÉSACTIVÉ
Position du guide V	34
GuideL-PosH	37
GuideR-PosH	93
Maxim-CURVE	10
Logiciel externe	OUI

Luminosité : régler la luminosité de l'image
régler le contraste de l'image

Contraste : déplacer l'image vers la gauche/droite

PosH : déplacer l'image vers le haut/bas

PosV : **CAN:** l'interface bascule si les données CAN correspondent, sinon le fil de déclenchement doit être connecté.

Déclencheur : **Fil:** utiliser le fil de déclenchement pour activer la caméra ou le canal vidéo

Source **Détection automatique :** l'interface détecte automatiquement le signal vidéo inséré.

d'entrée : Les autres réglages fixes du système vidéo sont : **PAL, CVBS, 720P PAL, 720P NTSC, 960P PAL, 960P NTSC, 1080P PAL, 1080P NTSC.**

Type de repères : Activer/désactiver les lignes de guidage.

Options des lignes de repère :

Options : **Dynamique:** les lignes de guidage tournent en fonction du volant (**si les données CAN correspondent**).

Fixe: lignes de guidage statiques (toujours à l'écran, indépendamment des données CAN).

Guide-PosV : permet de régler la hauteur des lignes de guidage

GuideL-PosH: règle la position horizontale de la ligne de guidage gauche

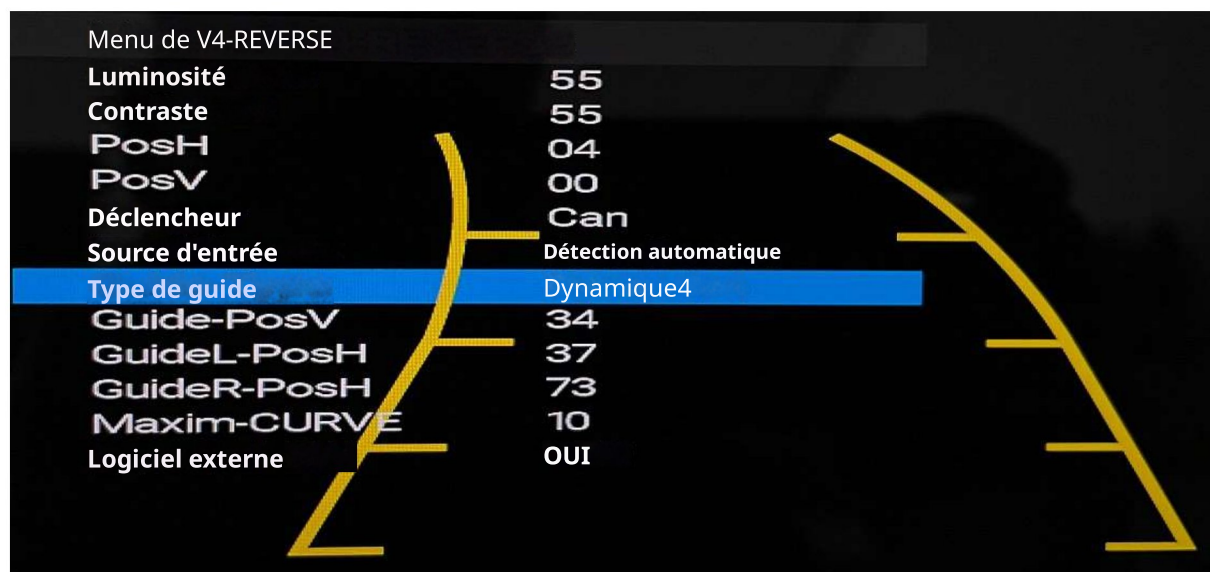
GuideR-PosH: règle la position horizontale de la ligne de guidage de droite

Courbe maximale: permet de régler la courbure maximale des lignes de guidage

External SW: active l'entrée de la came arrière (V4) en appuyant longuement sur le bouton-poussoir externe.

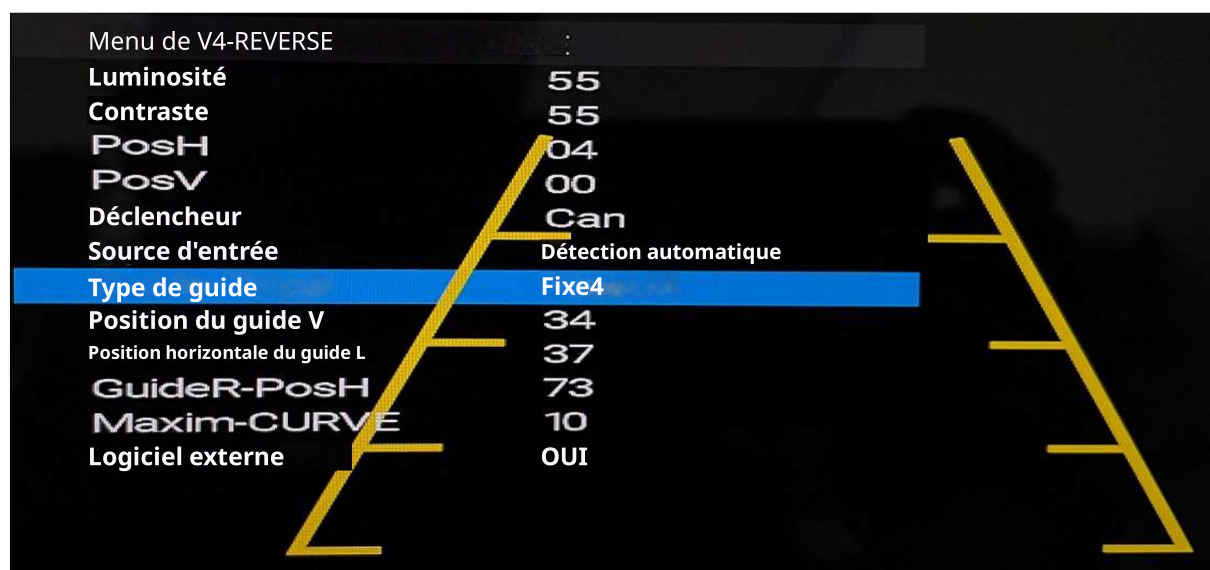
Lignes directrices dynamiques :

Choisissez parmi 6 types de motifs dynamiques !



Lignes de guidage fixes :

Choisissez parmi 6 types de motifs fixes !



Paramètres de la caméra avant (V3):

Menu de la caméra avant V3	
Luminosité	50
Contraste	50
PosH	08
PosV	00
Déclenchement	10 s après REV
Source d'entrée	Détection automatique

Déclenchement: sélectionnez le délai souhaité pour afficher automatiquement l'image de la caméra avant après avoir enclenché la marche arrière.

Source d'entrée : **Détection automatique:** l'interface détecte automatiquement le signal vidéo reçu.
Les autres paramètres fixes du système vidéo sont : **PAL, CVBS, 720P PAL, 720P NTSC, 960P PAL, 960P NTSC, 1080P PAL, 1080P NTSC.**

Paramètres Gauche (V2) / Droite (V1) :

Menu de V2-DROITE	
Luminosité	50
Contraste	50
PosH	08
PosV	00
Déclencheur	Can
Source d'entrée	Détection automatique

Déclencheur : **CAN:** l'interface bascule si les données CAN correspondent ; sinon, le fil de déclenchement doit être connecté.
Fil: l'interface ne bascule qu'en utilisant le fil de déclenchement pour activer le canal caméra/vidéo.

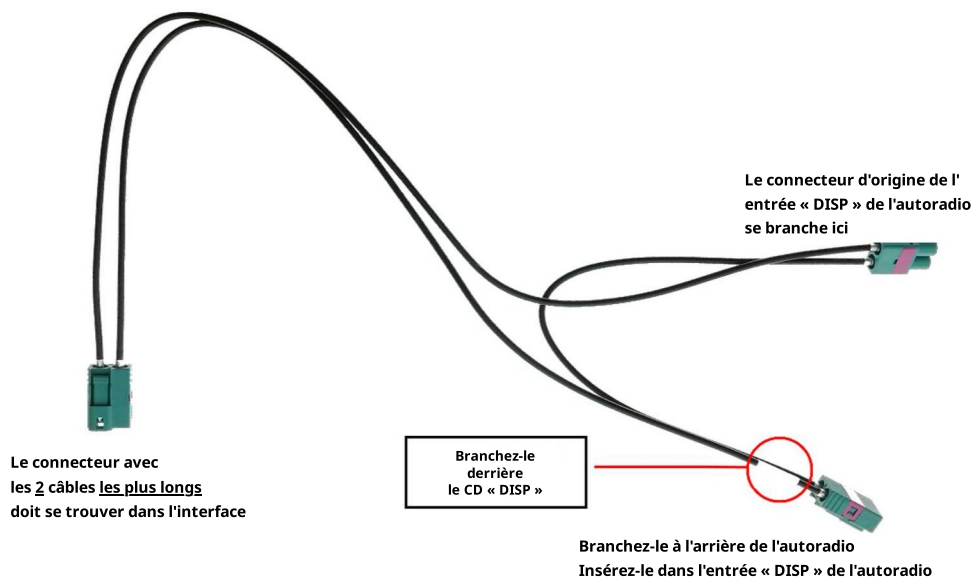
Source d'entrée :
putSource : AutoDetect: l'interface détecte automatiquement le signal vidéo inséré.
Les autres réglages fixes du système vidéo sont : PAL, CVBS, 720P PAL, 720P NTSC, 960P PAL, 960P NTSC, 1080P PAL, 1080P NTSC.

Dépannage

Lorsque vous ne disposez PAS d'une image OEM
(écran noir avec uniquement le son de la radio)



1 Vérifiez le câble LVDS



2 Vérifiez l'alimentation électrique de l'interface



Installation avec CANBUS :
Le fil jaune est-il à +12 volts ?

Installation SANS CANBUS :
Les fils jaune et violet sont-ils à +12 volts ?

Dépannage

Lorsque vous disposez d'une image d'origine.

Après avoir enclenché la marche arrière, rien ne se passe (pas d'image de la caméra de recul, l'image reste celle d'origine)



#1 Veuillez vérifier le DIP4 noir (V4) et

2 Veuillez appliquer une tension de 12 V sur le fil **Trig-REAR**

3 Vérifiez la caméra et assurez-vous que la sortie vidéo est connectée à l'entrée V4.

Réglage de l'image

Si vous constatez une bordure noire/grise sur les bords de l'image, utilisez les paramètres du MENU pour régler et déplacer l'image vers la bonne position (**Position-H / Position-V**)